

Applikation

„servoTEC Antriebsparameter optimieren“

Kurzfassung: Beschreibung und Hinweise zu

- Welche Möglichkeiten bietet WINPAC um die Antriebsparameter einer servoTEC-Achse zu optimieren
- Wie speichere und archiviere ich die optimierten Antriebsparameter

Dokumentenänderungen und Lebenslauf

Dokumentencode	Datum	Erstellung und Änderung
APP5011_DE_1086625_servoTEC-Antriebsparameter_Optimieren_R1a.doc	Februar 2009	Basiert auf ...D0b

Warenzeichen und Warennamen sind ohne Gewährleistung der freien Verwendbarkeit benutzt. Bei der Erstellung der Texte und Beispiele wurde mit großer Sorgfalt vorgegangen. Trotzdem können Fehler nicht ausgeschlossen werden. Die IEF Werner GmbH kann für fehlende oder fehlerhafte Angaben und deren Folgen weder eine juristische Verantwortung noch irgendeine Haftung übernehmen.

Die IEF Werner GmbH behält sich das Recht vor, ohne Ankündigung die Software oder Hardware oder Teile davon, sowie die mitgelieferten Druckschriften oder Teile davon zu verändern oder zu verbessern.

Alle Rechte der Vervielfältigung, der fotomechanischen Wiedergabe, auch auszugsweise sind ausdrücklich der IEF Werner GmbH vorbehalten.

Für Verbesserungsvorschläge und Hinweise auf Fehler sind wir jederzeit dankbar.

© 2009, IEF Werner GmbH

Inhaltsverzeichnis :

1	Änderungen	4
2	Vorwort	5
3	Optimieren der Antriebsparameter mit WINPAC	6
3.1	Antriebsparameter des servoTEC	6
3.2	Antriebsparameter Online Ändern	7
3.2.1	Fenster der Antriebsparameter Öffnen	7
3.2.2	Antriebsparameter Optimieren	8
3.2.2.1	Drehzahlregler	8
3.2.2.2	Lageregler	9
4	Antriebsparameter sichern und im EEPROM speichern	10

1 Änderungen

2 Vorwort

Die Antriebsparameter einer servoTEC-Achse sind im servoTEC-Verstärker und in der PA-CONTROL hinterlegt.

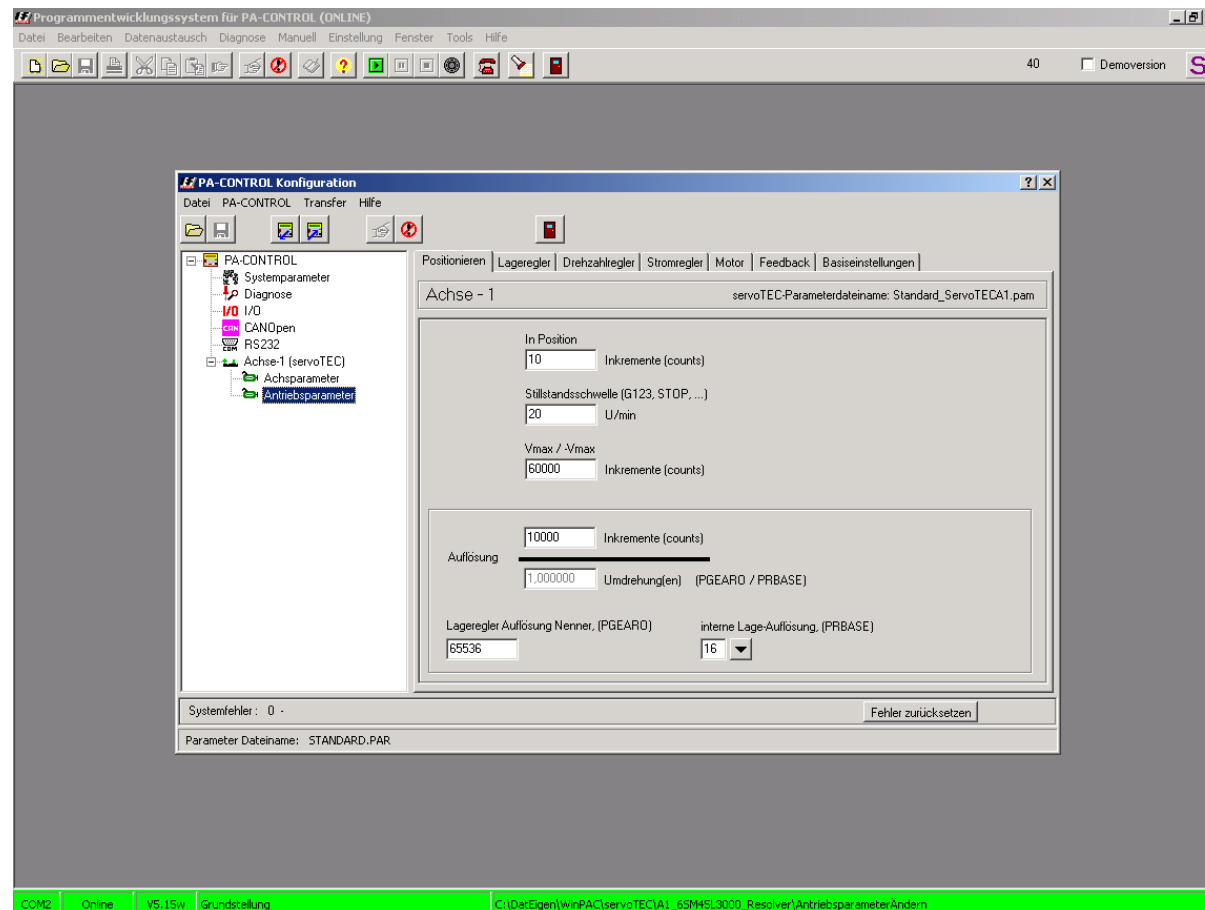
Die optimale Einstellung der Antriebsparameter lässt sich erst in der Maschine in der reellen Umgebung durchführen. Für diese Optimierung bietet WINPAC im Menü „Diagnose – servoTEC“ das Fenster „Diagnose Regler-Einstellung“. In diesem kann während dem Betrieb der Maschine die Antriebsparameter verändert und optimiert werden.

Die geänderten Antriebsparameter werden dabei nur ins RAM des servoTEC übertragen. Daher ist es erforderlich, dass nach der Optimierung die Parameter auch ins EEPROM des servoTEC übernommen (gespeichert) und in den Projektdaten gesichert werden.

Die Vorgehensweise ist in den folgenden Kapiteln beschrieben.

3 Optimieren der Antriebsparameter mit WINPAC

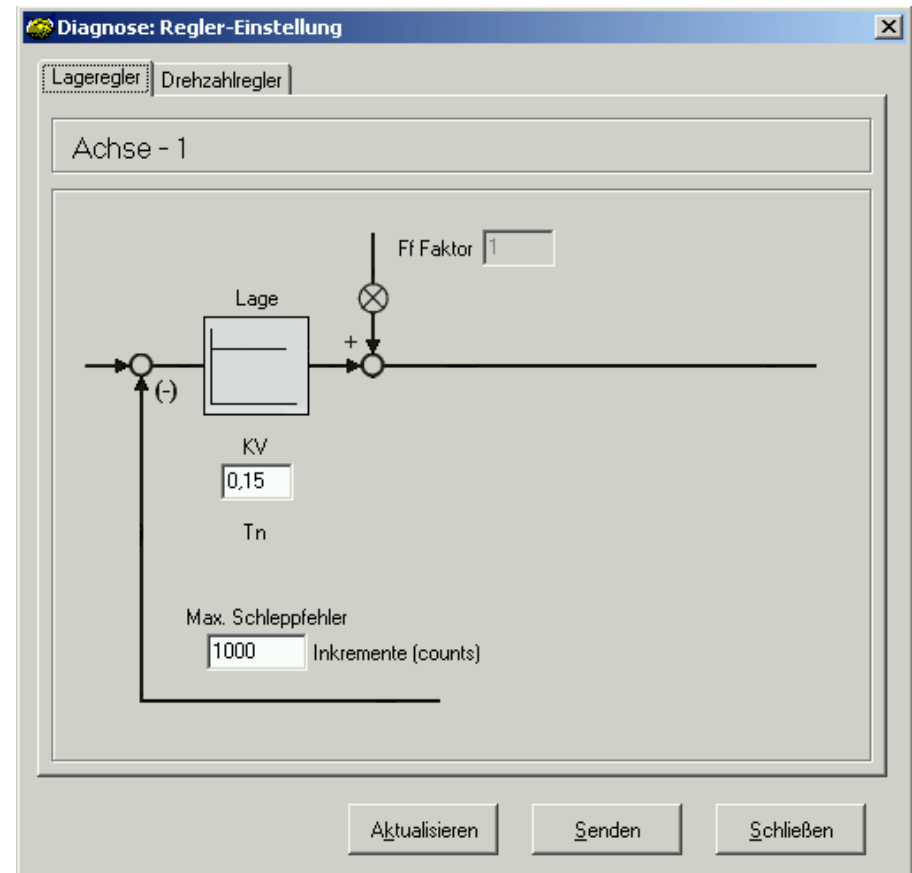
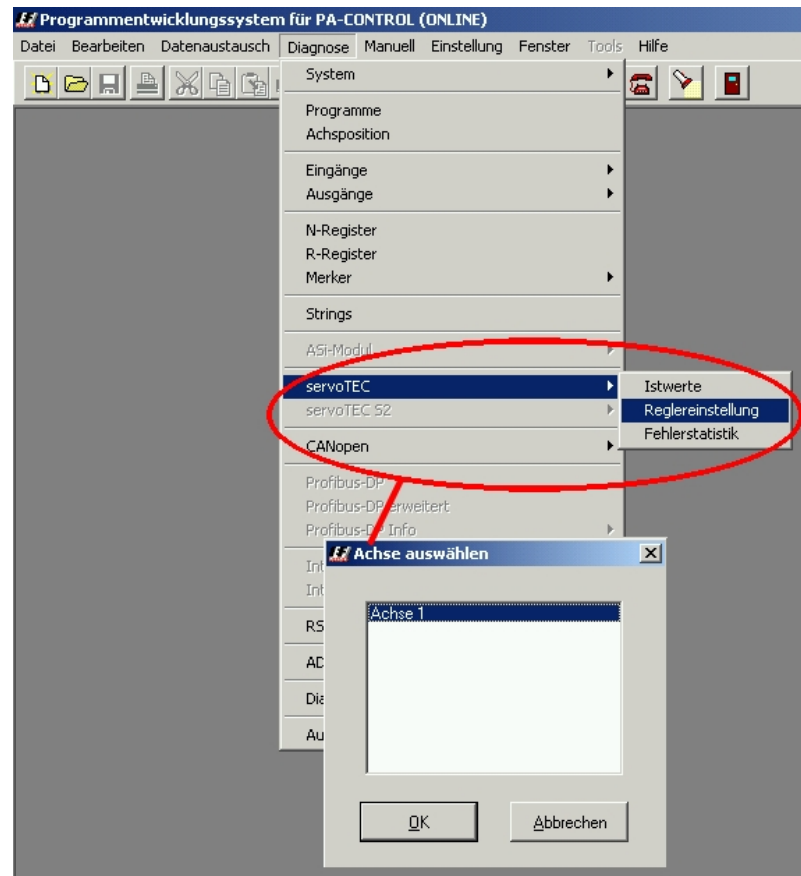
3.1 Antriebsparameter des servoTEC



3.2 Antriebsparameter Online Ändern

3.2.1 Fenster der Antriebsparameter Öffnen

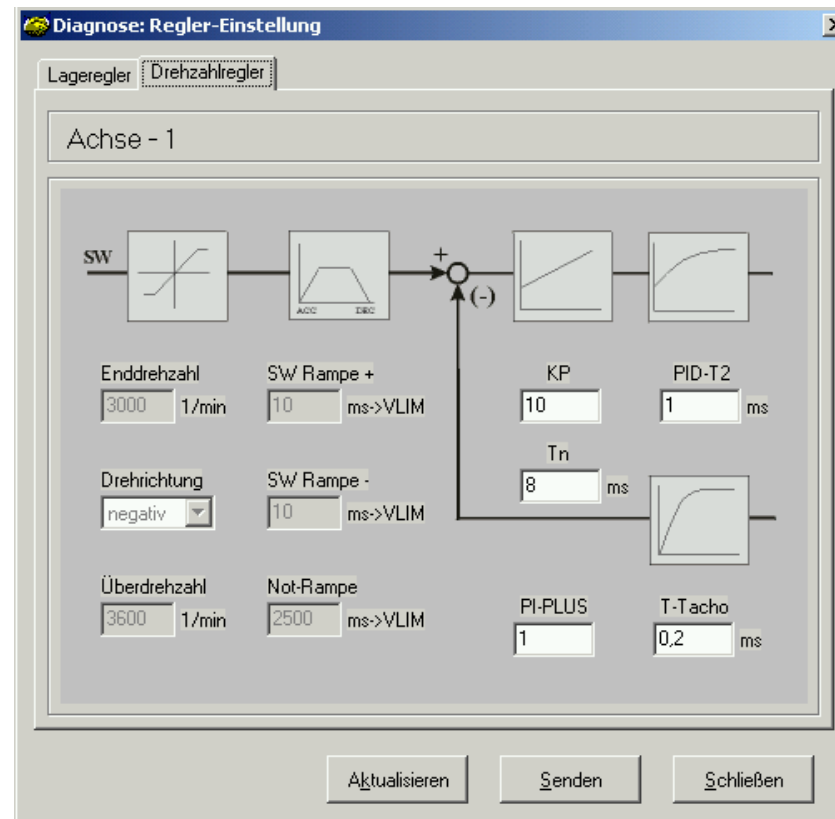
HINWEIS : das Öffnen des Fenster „Diagnose : Regler Einstellung“ sollte nur in der GRUNDSTELLUNG (kein AUTOMATIK oder ONLINE Betrieb) der PA-CONTROL erfolgen.



3.2.2 Antriebsparameter Optimieren

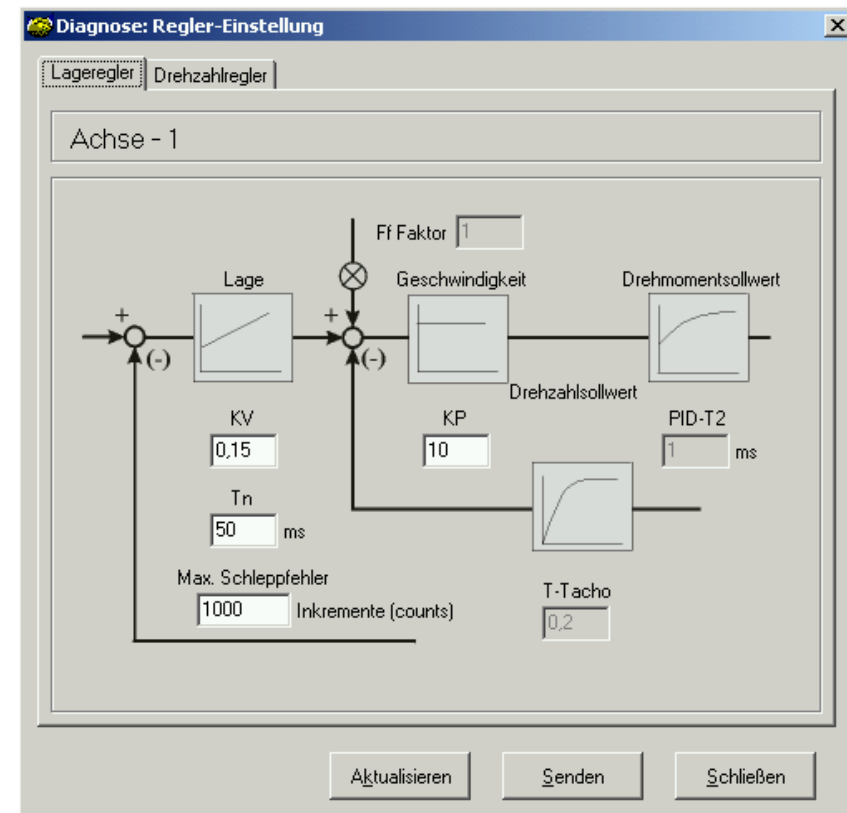
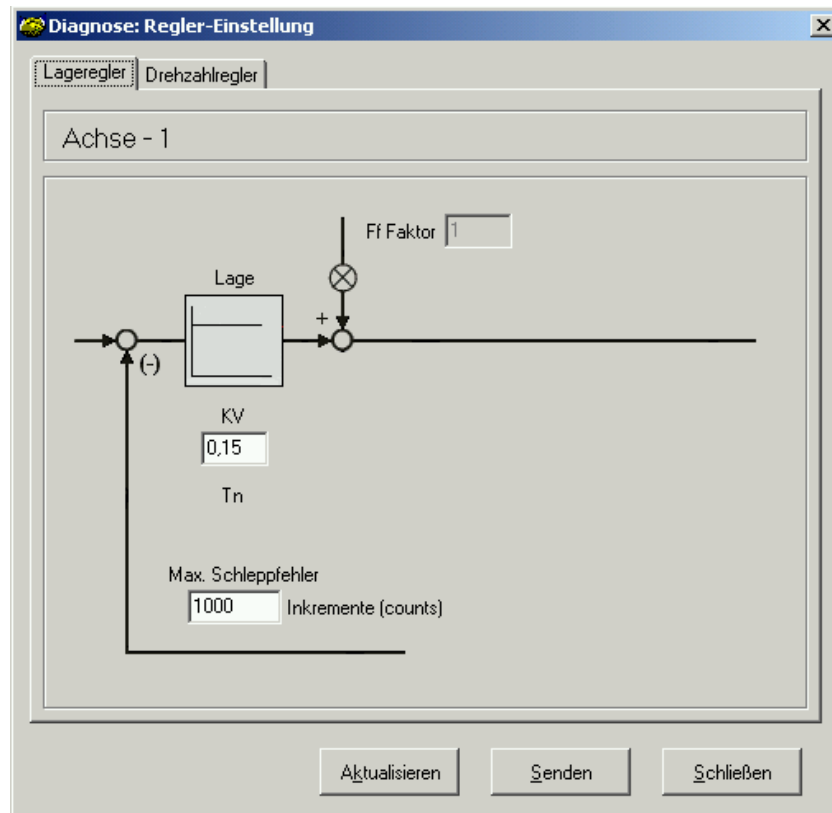
Nach dem Öffnen des Fenster Diagnose: Regler Einstellung kann nun die Achse verfahren werden (z.B. kleines Testprogramm) und die Antriebsparameter geändert werden. Die Änderungen im Fenster werden nach der Eingabe sofort an den Antrieb übertragen und umgesetzt.

3.2.2.1 Drehzahlregler



3.2.2.2 Lageregler

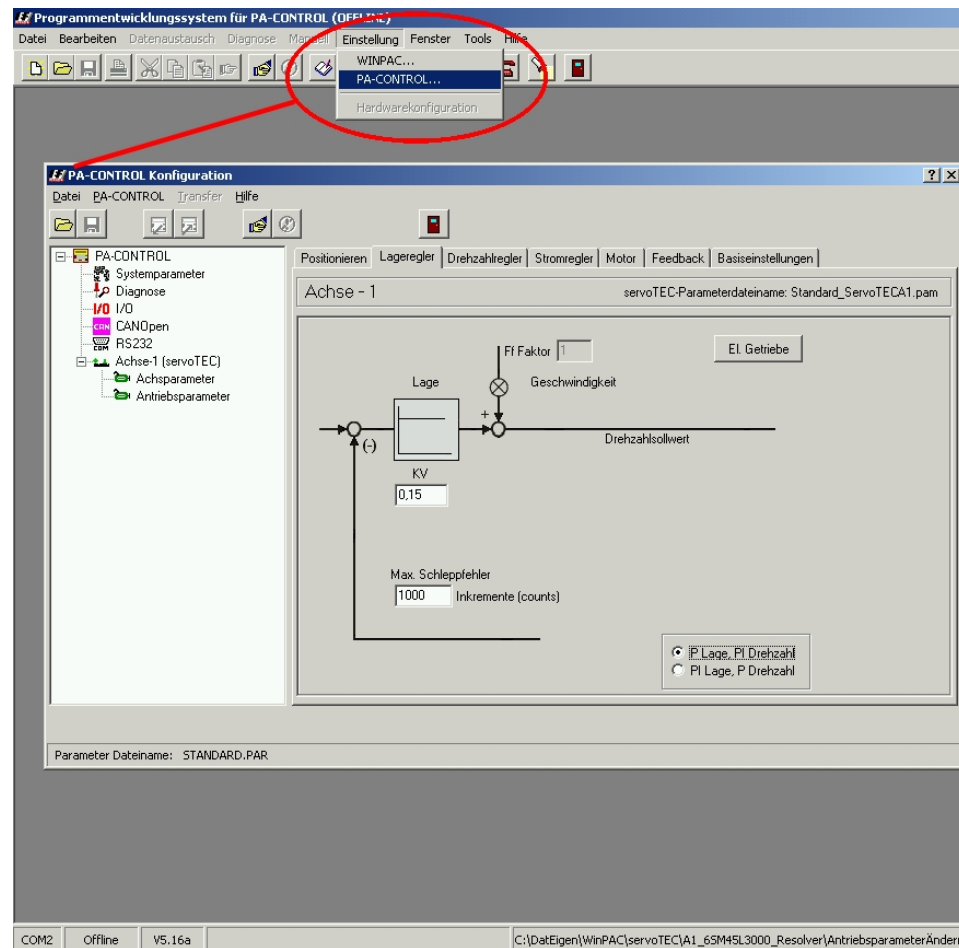
Je nach Einstellung des Reglers „P-Lage“ oder „PI-Lage“ erscheint für die Optimierung der Parameter des Lagereglers das entsprechende Fenster



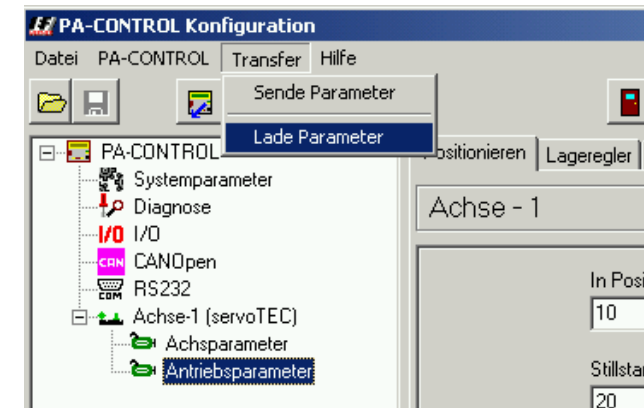
Die geänderten Antriebsparameter werden nur ins RAM des servoTEC übertragen. Daher ist es erforderlich, dass nach der Optimierung die Parameter auch ins EEPROM des servoTEC übernommen (gespeichert) und in den Projektdaten gesichert werden.

4 Antriebsparameter sichern und im EEPROM speichern

Das Sichern und Speichern der Antriebsparameter erfolgt in dem Fenster „PA-CONTROL Konfiguration“ (Einstellungen – PA-CONTROL - ...)



Zuerst alle Parameter aus der PA-CONTROL und dem servoTEC holen und im Projekt sichern



Dann alle Parameter an die PA-CONTROL senden und dabei auch im EEPROM des servoTEC speichern

